

# BAVONO BVP901 說明書

## 目 錄

1、鍵盤概述 .....	1
2、鍵盤參數 .....	1
3、鍵盤面板介紹 .....	1
3.1 前面板圖示及通用功能鍵的說明 .....	1
3.2 後面板連接方法 .....	2
4、鍵盤的操作方法 .....	4
4.1 鍵盤菜單框架圖 .....	4
4.2 鍵盤搖杆的操作 .....	5
4.3 鏡頭控制 .....	5
4.4 設置/調用高速球預置位 .....	5
4.5 鍵盤菜單說明 .....	6
4.5.1 高速球或解碼器的設置 .....	6
4.5.2 鍵盤工作參數的設置 .....	9
4.5.3 雨刷設置 .....	11
4.5.4 加熱設置 .....	11
4.5.5 輔助開關 1 設置 .....	11
4.5.6 輔助開關 2 設置 .....	11
4.5.7 矩陣菜單設置 .....	12
4.5.8 搖杆設置 .....	13
4.6 鍵盤鎖定 .....	13
4.7 報警功能 .....	14
5、常用按鍵功能表 .....	14
5.1 默認協議下按鍵的功能 .....	14
5.2 其它協議下按鍵的功能 .....	15
6、故障排除指導 .....	16

## 1、鍵盤概述

鍵盤用于控制高速球型攝像機（簡稱高速球）、雲台和矩陣，是監控系統中人機對話的主要設備，通過鍵盤可以簡易地控制監控系統，不但可作為主控鍵盤，也可作為分控鍵盤。

主要特點：

- (1) 液晶顯示。用液晶顯示板作為人機操作的界面具有直觀、方便、易懂、信息量大等優點。
- (2) 比例搖杆（簡稱搖杆）。使用比例搖杆操作高速球和雲台，手感好，控制靈活，使用方便。
- (3) 鍵盤鎖定功能可避免其他非授權用戶操作鍵盤，安全性高。
- (4) 提供 RS-485 控制輸出信號，可以提供標準的 RS-232 控制信號（可選設備），方便本地和遠程設備的控制。

## 2、鍵盤參數

### 2.1 功能參數

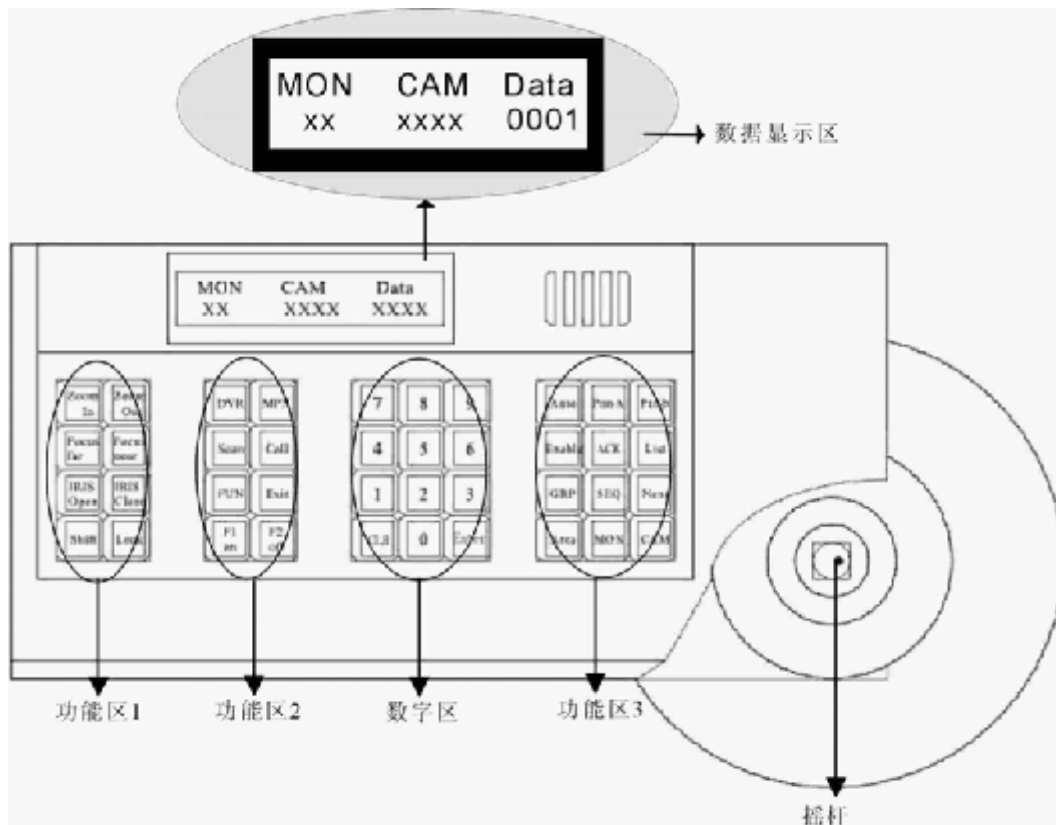
- (1) 控制模式：主控、分控
- (2) 最大可接入分控數：16
- (3) 最大可控制高速球或解碼器數：1024
- (4) 最大可控制監視器數：64

### 2.2 技術參數

- (1) 通訊波特率：1200 bps、2400 bps、4800 bps、9600 bps
- (2) 協議：默認協議、PELCO\_D 協議、PELCO\_P 協議、KALATEL 協議、SAMSUNG 協議
- (3) 數據格式：1 位起始位，8 位數據位，1 位停止位
- (4) 供電電壓：DC 12V

## 3、鍵盤面板介紹

### 3.1 前面板圖示及通用功能鍵的說明



3.1.1 功能區 1：對高速球鏡頭的控制和對鍵盤的鎖定及解鎖。

- (1) SHIFT 鍵：組合鍵。單獨使用不起作用，與其它鍵共同使用方可有效。例如<Shift>+<AUTO>代表先按下 Shift 鍵不放，再按下 AUTO 鍵。
- (2) LOCK 鍵：鍵盤鎖定鍵。按下該鍵後輸入密碼 6688，鍵盤進入鎖定狀態。在鎖定狀態鍵入 6688 則解鎖。

3.1.2 功能區 2：高速球和矩陣菜單的翻閱、退出及對預置位的設置。

- (1) FUN 鍵：菜單切換鍵。同級菜單的選擇切換。
- (2) Exit 鍵：退出鍵。返回到上級目錄或從子菜單退回到主菜單。
- (3) F1 鍵：啓動對應功能或光標移動上。
- (4) F2 鍵：關閉對應功能或光標移動下。

3.1.3 數字區：對各項數據的輸入、清除和確認。

- (1) CLR 鍵：清除鍵。當輸入的數字有錯或需要重新輸入時，按 CLR 鍵清除。
- (2) Enter 鍵：確認鍵。點擊此鍵後，數字區輸入的數據或者選擇的某種功能立即生效。
- (3) 0~9 數字鍵：輸入數字。

3.1.4 功能區 3：對高速球與矩陣的選擇及自動控制和對高速球自帶 OSD 菜單的操作。

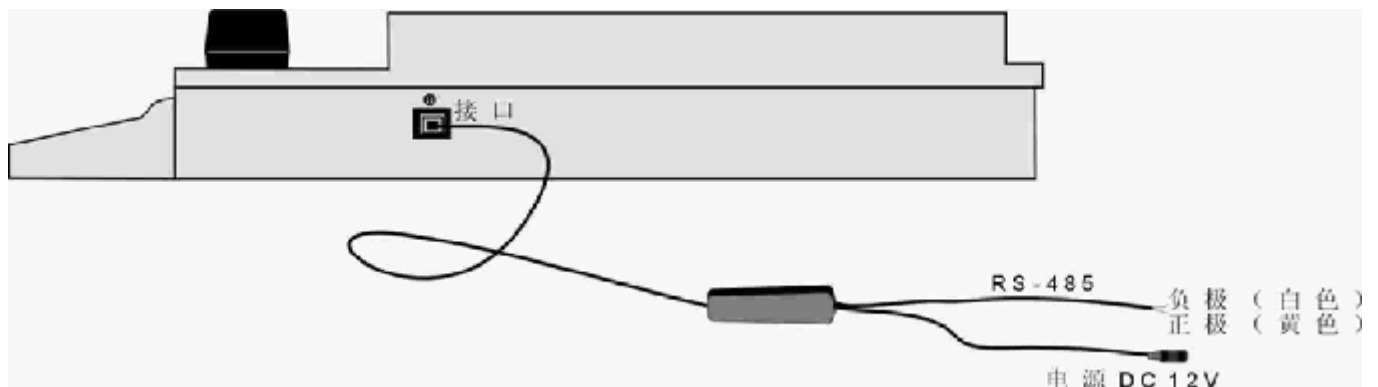
3.1.5 搖杆：搖杆是用來控制高速球的上、下、左、右、左上、左下、右上、右下以及對攝像機鏡頭變倍大和變倍小的控制（當搖杆順時針旋轉時，變倍大；當搖杆逆時針旋轉時，變倍小）。二維鍵盤在搖杆上不能控制攝像機鏡頭變倍大和變倍小。其它功能與三維鍵盤的相同。

3.1.6 數據顯示區：對各種輸入數據的顯示。

- 當“DATA”欄非“0”時，“DATA”欄數據就是高速球或解碼器地址。
- 當“DATA”欄等于“0”時，“CAM”欄數據就是高速球或解碼器地址。

### 3.2 後面板連接方法

將隨鍵盤提供的轉接綫上的 RJ45 插頭插入後面板的 RJ45 插座。如圖：



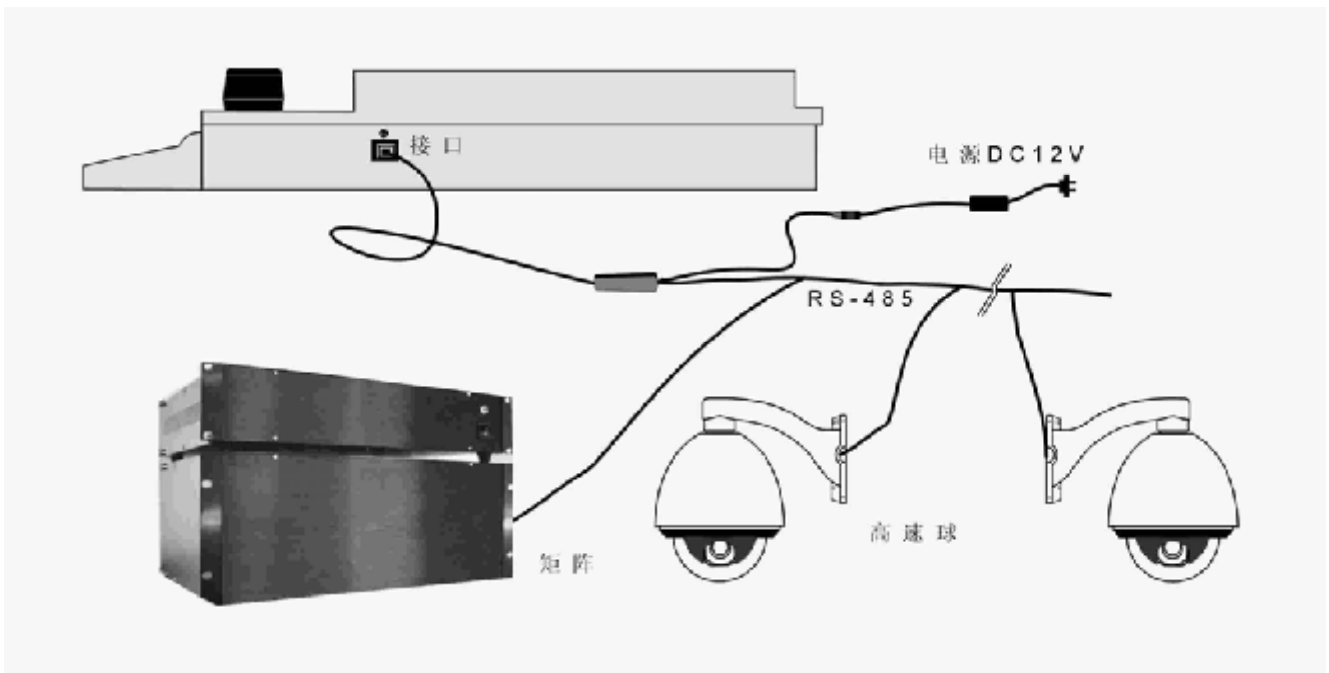
RJ45 插座中的導線的分布是 (如圖):

- 1: RS-485 D+ (黃色)
- 2: RS-485 D- (白色)
- 7: 電源綫 POWER1- (黑色)
- 8: 電源綫 POWER2+ (紅色)

RJ45 插座

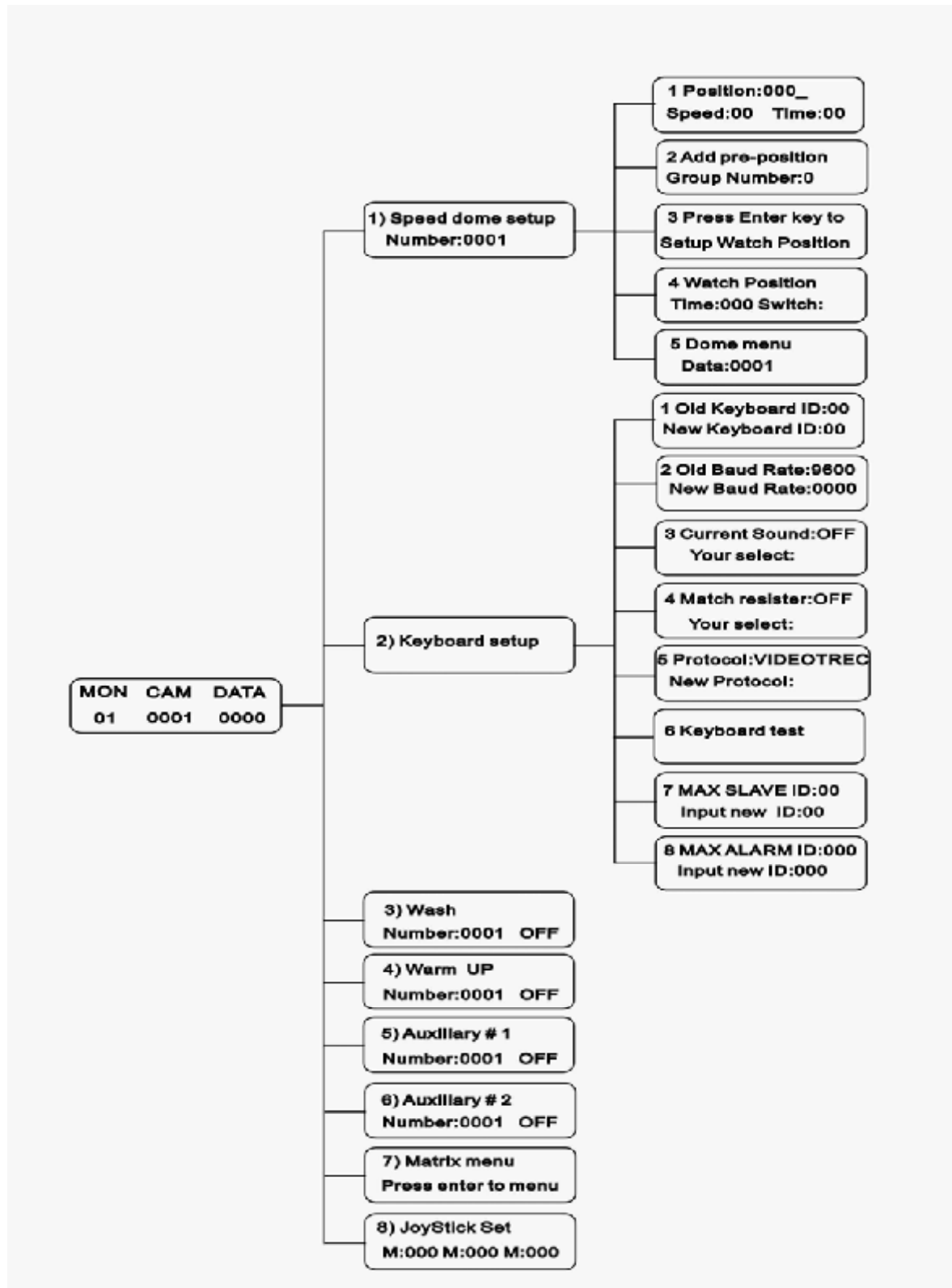
RJ45 插座

鍵盤與高速球及矩陣的連接圖:



## 4、鍵盤的操作方法

### 4.1 鍵盤菜單框架圖



## 4.2 鍵盤搖杆的操作

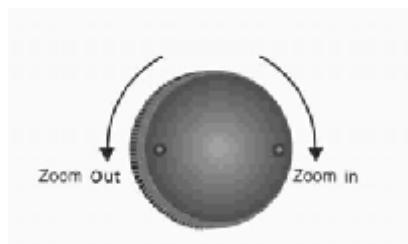
鍵盤搖杆是用于控制系統內各雲台及高速球的移動方向。

### (1) 二維鍵盤搖杆的操作

移動搖杆，就可操縱雲台或高速球移動。高速球移動的速度正比于搖杆偏離的程度，即搖杆偏離中心位置越大，高速球移動的速度就越快。搖杆在中心位置，則雲台或高速球停止運動。

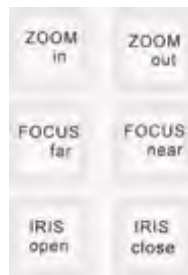
### (2) 三維鍵盤搖杆的操作

移動搖杆，對球型攝像機的上、下、左、右、左上、左下、右上及右下的控制與二維鍵盤相同；旋轉鍵盤的三維搖杆，其鏡頭控制速度正比于三維搖杆的旋轉程度。即搖杆旋轉程度越大鏡頭控制速度就越快；三維搖杆回到中心位置，則鏡頭停止控制。在控制鏡頭的同時也可對高速球的移動速度和方向進行控制。見下圖：



## 4.3 鏡頭控制

見右面鍵盤按鍵圖：ZOOM in：變倍大；  
ZOOM out：變倍小；  
FOCUS far：聚焦遠；  
FOCUS near：聚焦近；  
IRIS open：光圈大；  
IRIS close：光圈小；



鍵盤按鍵圖

## 4.4 設置/調用高速球預置位

通過控制鍵盤將高速球調整到所需位置（包括位置選定、攝像機變焦、聚焦、及光圈）後，在數據區輸入所需要代表該預置位的數字，此時鍵盤的液晶顯示 DATA 區下方出現輸入的預置位號，再輸入組合鍵 Shift 鍵 + Call 鍵，此時 DATA 區下方預置位號消失，該預置位設置成功。調用預置位是快速準確的回到預先設置的位置，在數字區輸入所操作高速球或解碼器的地址，按 CAM 鍵，使之顯示在 CAM 區。輸入需調用的預置位號後，DATA 區就會顯示預置位號，然後按 Call 鍵，此時高速球回到預先設置的位置。

**例：**設置 1 號預置位

- (1) 移動搖杆將高速球移到所需要的位置及調整好攝像機鏡頭。
- (2) 按 CLR 鍵清除 DATA 下方以前的資料使之為 0000
- (3) 輸入 1
- (4) 按組合鍵 Shift 鍵+ Call 鍵

調用 1 號預置位

- (1) 按 CLR 鍵清除 DATA 下方以前資料使之為 0000
- (2) 輸入 1
- (3) 按 Call 鍵

#### 4.5 鍵盤菜單說明

鍵盤的初始狀態下顯示如下

MON	CAM	DATA
01	001	0000

在 DATA 下方輸入選擇的監視器號按 MON 鍵，選擇的監視器號將出現在 MON 的下方；在 DATA 下方輸入高速球或解碼器的地址按 CAM 鍵，選擇高速球或解碼器的地址出現在 CAM 的下方。

##### 4.5.1 高速球或解碼器的設置

在鍵盤的初始狀態下（未在初始狀態時按 Exit 鍵退回初始狀態）。

按 FUN 鍵 1 次顯示：

1)Speed dome setup  
Number:0001

← 按 CLR 清除以前的資料, 輸入所需要控制高速球或解碼器的地址 (1-1024), 按 Enter 鍵確認

按 ENTER 鍵進入高速球設置菜單，地址為剛才顯示的值。進入後按 FUN 翻頁。

##### 4.5.1.1 高速球預置位的速度和停留時間的設置

高速球可對 128 個預置位的參數進行設置，每個預置位巡視的運行速度從最慢 0.1°/s 到最快 280°/s (1-64 級)，停留時間 (1-60 秒) 通過鍵盤可以對高速球預置位的參數進行設置 (高速球將運行速度由慢到快平均分為 64 級，1 級最慢，64 級最快)

按 FUN 至 LCD 顯示如下：

1.Position:000  
Speed:00 Time:00

← 輸入需編程預置位號 (1-128)

← 需編程預置位停留時間 (1-60s)

← 需編程預置位運行速度 (1-64) 級

設置 Speed 和 Time 時需先選好預置位，按 F1 鍵改變光標。按 EXIT 鍵退到主菜單。

**例：**將 1 號高速球的 1 號預置位設置為運行速度是 64 級（最快），停留時間為 1 秒。

(1) 按 Fun 至 LCD 顯示如下：

1)Speed dome setup  
Number:0001

按 Enter 鍵，LCD 顯示

1.Position:000  
Speed:00 Time:00

- (2) 按 CLR 鍵使 Position:000\_ 顯示 000\_
- (3) 輸入 1 點擊 Enter 鍵
- (4) 按 F1 鍵移動光標到 Speed:00\_
- (5) 輸入 64 點擊 Enter
- (6) 按 F1 鍵移動光標到 Time:00\_
- (7) 輸入 1, 按 Enter 鍵
- (8) 按 Exit 鍵退出該設置

#### 4.5.1.2 巡視組設置

自動巡視是高速球的重要功能，通過操作，可任意設定巡航路線，只需一個外部命令就可讓高速球自動地按指定的路線進行巡視。通過鍵盤對高速球巡視組的設置，請先設置高速球預置位的參數，如未能設置預置位的參數，則運行巡視組時將以出廠的預置位的參數運行。

按 FUN 至 LCD 顯示如下：



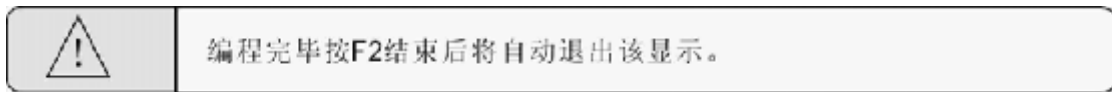
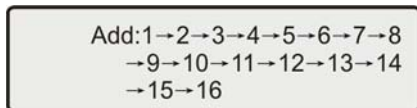
輸入設置的巡視組號按 Enter 鍵液晶屏顯示



此時輸入高速球巡視的路線（即預置位號）點擊 Enter 確定，每添加一個預置位後按“ENTER”鍵確認，設好後必須按 F2 鍵保存退出，再按 EXIT 鍵退出。高速球可設置 8 條不同的巡視組，每個巡視組最多可設置 16 個預置位（可少於 16 個點），預置位可以重複設置（例如：巡視路線為：1-2-8-4-1-6-9-2-3-1-11-12-6-12）

**例：**將已經設置好的 1-16 個預置位及其參數設置為第 1 個巡視組，巡視路線為

1-2-3-4-5-6-7-8-9-10-11-12-13-14-15-16

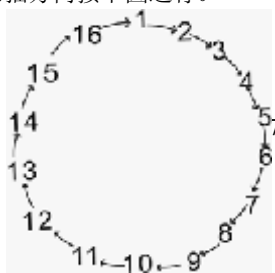


- 本機可設 8 組巡視組，每組巡視組最多可設 16 個巡視點（任意預置位 1-128 點）。
- 通過在巡視組中設置需加入巡視的預置位。
- 每個預置位滯留時間可設置不同（1-60 秒），到每個預置位速度也可設置不同（1-64 級）。
- 如啓動 1 號巡視組，將會從 1 號預置位到 16 號預置位自動逐點掃描。

有兩種啓動巡視組的方式：

##### (1) 循環掃描

循環掃描是指預置位掃描方向按下圖進行。



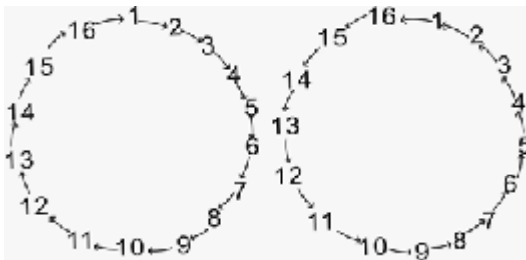


啟動循環掃描的方式

輸入巡視組號按 Scan 鍵, 高速球進入循環掃描

(2) 往返掃描

往返掃描是指預置位掃描方向在下圖兩種順序中切換進行。



啟動往返掃描的方式

輸入巡視組號, 再輸入 Shift + Scan 調用。

如果某点未设预置位, 将不对该点进行扫描。

4.5.1.3 高速球自動歸位功能設置

自動歸位功能是高速球在一段時間內沒有接收到運動控制命令時, 自動回到使用者預先設置的某一個重要的位置。可通過鍵盤對高速球設置自動歸位的位置、自動歸位前的等待時間(1-255 秒)、啓用或停用該功能。

按 FUN 至 LCD 顯示如下:

3.Press Enter Key to Setup Watch Position

← 設置自动归位位置

按 ENTER 鍵, 此時已設定該位置為自動歸位位置, 按 Exit 鍵退出。

4.5.1.4 自動歸位功能參數的設置

按 FUN 至 LCD 顯示如下:

4 Watch Position  
Time:000 Switch: ← 設置自动归位功能的参数

Time:000 設置自動歸位前的等待時間

Switch: 設置自動歸位功能的開啓或關閉

輸入等候時間 XX 秒後, 按 Enter 鍵, 按 F1 (ON) 開啓自動歸位功能。當 XX 秒不對該高速球發出控制命令時高速球將自動歸位到預先設定的位置。按 F1 (OFF) 關閉自動歸位功能。

4.5.1.5 高速球菜單

按 FUN 至 LCD 顯示如下:

5 Dome menu  
Data:0001

輸入相對應的高速球地址，按 ENTER 鍵即可進入 OSD 菜單。

(1) 鍵盤功能按鍵可對攝像機自帶 OSD 菜單進行操作，如下表：

功能鍵	功能
MON	菜單向下滾動
SEQ	菜單向上滾動
ACK	當前菜單選項確認
LIST	更改當前菜單項
ENABLE	選擇菜單項

(2) 鍵盤右下角 SEQ、MON、Area 和 CAM 四個按鍵（分別對應上、下、左、右鍵）在默認協議下可對高速球自帶 OSD 菜單進行操作。 鍵盤局部如下圖所示。

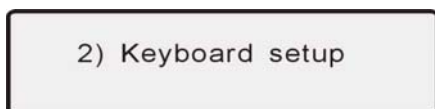


在其它協議中，是采用調用預置位的方式進入菜單和進行參數設定的，詳見下表：

功能	實現方法
進入 OSD 菜單	調用 55 號預置位
光標上移	調用 56 號預置位
光標下移	調用 57 號預置位
左鍵	調用 58 號預置位
右鍵	調用 59 號預置位

#### 4.5.2 鍵盤工作參數的設置

在初始狀態按 FUN 至 LCD 顯示如下：



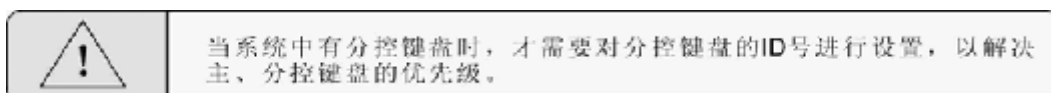
按 Enter 鍵進入子菜單進行鍵盤參數的設置。再按 FUN 鍵依次顯示當前菜單的子菜單，并可設置。按 Exit 鍵退出到主菜單。

##### 4.5.2.1 設置鍵盤 ID 號(0 為主控鍵盤, 1-16 為分控鍵盤)

按 FUN 至 LCD 顯示如下：

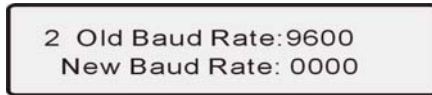


輸入鍵盤 ID 號(0-16)後按 ENTER 鍵確認，新的鍵盤 ID 號立即生效。



#### 4.5.2.2 設置波特率

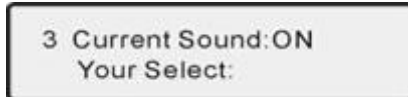
按 FUN 至 LCD 顯示如下：



可輸入的波特率是：9600 bps, 4800 bps, 2400 bps, 1200 bps。直接輸入數字後按下 ENTER 鍵確認後波特率立即生效。出廠時默認為 9600bps。

#### 4.5.2.3 按鍵時是否發聲的設置

按 FUN 至 LCD 顯示如下：



按 F1 鍵顯示 ON，表示打開按鍵聲音；

按 F2 鍵顯示 OFF，表示關閉按鍵聲音；

按下 ENTER 鍵確認並且立即生效。出廠時默認為 OFF。

#### 4.5.2.4 匹配電阻(150Ω)的設置

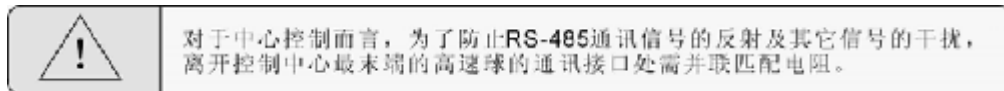
按 FUN 至 LCD 顯示如下：



按 F1 鍵顯示 ON，表示將匹配電阻併入到 RS-485 的 D+和 D-之間；

按 F2 鍵顯示 OFF，表示將匹配電阻從 RS-485 的 D+和 D-之間脫開；

按下 ENTER 鍵確認。並且立即生效，出廠時默認為 OFF。



#### 4.5.2.5 協議設置

按 FUN 至 LCD 顯示如下：



按 “1” 鍵顯示 “VIDEOTREC”，VIDEOTREC 協議。

按 “2” 鍵顯示 “PEL\_D”，PELCO\_D 協議。

按 “3” 鍵顯示 “PEL\_P”，PELCO\_P 協議。

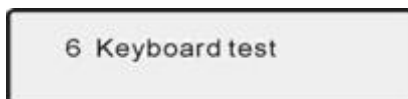
按 “4” 鍵顯示 “KALATEL”，KALATEL 協議。

按 “5” 鍵顯示 “SAMSUNG”，SAMSUNG 協議。

選擇後按 “ENTER” 鍵確認。並且立即生效，出廠時設置默認為 VIDEOTREC 協議。

#### 4.5.2.6 鍵盤測試

按 FUN 至 LCD 顯示如下：



按下 ENTER 鍵確認，測試鍵盤按鍵是否有效，然後出現一個空白的顯示屏。按下除 Exit 以外的任何鍵，對應鍵的名稱顯示在顯示屏上（Shift 鍵需要與其它鍵共同使用方可生效）。按下 Exit 鍵退出鍵盤測試狀態。

#### 4.5.2.7 最大分控鍵盤數的設置

按 FUN 至 LCD 顯示如下：



輸入數值，按“Enter”鍵確認。並且立即生效。（可設最大分控鍵盤數為 16）

#### 4.5.2.8 最大報警數設定

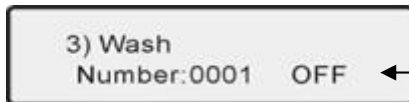
按 FUN 至 LCD 顯示如下：



輸入數值，按“ENTER”鍵確認。並且立即生效。（可設最大報警數為 239）

#### 4.5.3 雨刷設置

在初始狀態下按 FUN 至 LCD 顯示如下：



按 CLR 鍵清除以前的資料，輸入高速球或解碼器的地址，按 Enter 鍵確認。

按 F1 鍵顯示 ON，打開雨刷功能；按 F2 鍵顯示 OFF，關閉雨刷功能。

#### 4.5.4 加熱設置

在初始狀態下按 FUN 至 LCD 顯示如下：



按 CLR 鍵清除以前的資料，輸入高速球或解碼器的地址，按 Enter 鍵確認。

按 F1 鍵顯示 ON，打開加熱功能；按 F2 鍵顯示 OFF，關閉加熱功能。

#### 4.5.5 輔助開關 1 設置

在初始狀態下按 FUN 至 LCD 顯示如下：

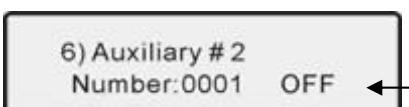


按 CLR 鍵清除以前的資料，輸入高速球或解碼器的地址，按 Enter 鍵確認。

按 F1 鍵顯示 ON，打開輔助開關 1；按 F2 鍵顯示 OFF，關閉輔助開關 1。

#### 4.5.6 輔助開關 2 設置

在初始狀態下按 FUN 至 LCD 顯示如下：



按 CLR 鍵清除以前的資料，輸入高速球或解碼器的地址，按 Enter 鍵確認。

按 F1 鍵顯示 ON，打開輔助開關 2；按 F2 鍵顯示 OFF，關閉輔助開關 2。

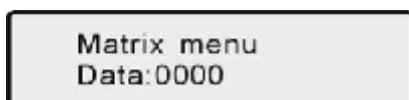
#### 4.5.7 矩陣菜單設置

在初始狀態下按 FUN 至 LCD 顯示如下：



按 Enter 鍵進入矩陣主菜單。

LCD 顯示如下：



此時操作如下表：

操作鍵	功能
F1	矩陣菜單光標上
F2	矩陣菜單光標下
ENTER	進入矩陣子菜單
MPX	退回到上一層菜單，直至退出菜單
當光標指示在數字欄，輸入數字後按 ENTER	改變矩陣菜單數據
EXIT	鍵盤菜單退回到上一層菜單

##### 4.5.7.1 選擇監控器

- (1) 按 CLR 鍵，清除鍵盤液晶顯示屏右上角的數字顯示區（已經開始輸入或沒有全部輸入完）的一些數字。
- (2) 在鍵盤數字區輸入欲調用的監視器號，該號碼將顯示在液晶屏數字顯示區上。
- (3) 按鍵盤控制區的 MON 鍵，這時數字顯示區的號碼被清除，而輸入的監視器號出現在液晶屏的 MON 顯示區上。

**例：**選擇 2 號監視器；

按 CLR 鍵；

按數字鍵 2；

按 MON 鍵；

此時，監視器 2 即為當前的監視器。

##### 4.5.7.2 切換一個攝像機視頻信號到選定的監視器上

- (1) 按 CLR 鍵清除液晶屏數字顯示區的數字；
- (2) 輸入需要調用的高速球地址（對應該號應有視頻信號輸入），該高速球地址顯示在數字顯示區；
- (3) 按鍵盤的 CAM 鍵，此時數字顯示區的數字消失，輸入的高速球地址出現在液晶屏 CAM 顯示區；該高速球的畫面將切換至指定的監視器上，且顯示該高速球的相關信息。

##### 4.5.7.3 群組切換

在 DATA 區輸入數字(1-99)，按下 GRP 鍵進行群組切換。

##### 4.5.7.4 啓動序切

按下 SEQ 鍵進行序切，如 DATA 區為 0，則序切參數（1-99）為 MON 區。

#### 4.5.7.5 停止序切

按下 Shift + SEQ 組合鍵停止序切。

#### 4.5.8 搖杆設置

在初始狀態下按 FUN 至 LCD 顯示如下：



##### 4.5.8.1 設置搖杆中間值

當搖杆停留在中間時，此時按“AUTO”鍵，設置搖杆中間狀態。

##### 4.5.8.2 設置搖杆上限值

把搖杆撥到最上時，此時按“ACK”鍵，設置搖杆上限值。

##### 4.5.8.3 設置搖杆下限值

把搖杆撥到最下時，此時按“LIST”鍵，設置搖杆下限值。

##### 4.5.8.4 設置搖杆左限值

把搖杆撥到最左時，此時按“PAN\_A”鍵，設置搖杆左限值。

##### 4.5.8.5 設置搖杆右限值

把搖杆撥到最右時，此時按“PAN\_B”鍵，設置搖杆右限值。

##### 4.5.8.6 設置搖杆逆時針限值（僅限三維鍵盤）

把搖杆逆時針旋轉到底時，此時按“SEQ”鍵，設置搖杆逆時針限值。

##### 4.5.8.7 設置搖杆順時針限值（僅限三維鍵盤）

把搖杆順時針旋轉到底時，此時按“NEXT”鍵，設置搖杆順時針限值。

以上所述見下表：

比例搖杆設置表

操作鍵	功能
SEQ	設置搖杆逆時針限值（三維）
NEXT	設置搖杆順時針限值（三維）
PAN_A	設置搖杆左限值
PAN_B	設置搖杆右限值
ACK	設置搖杆上限值
LIST	設置搖杆下限值
AUTO	設置搖杆中間狀態

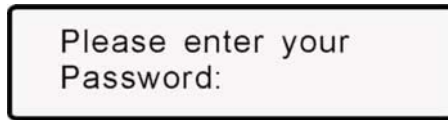
#### 4.6 鍵盤鎖定

##### (1) 鍵盤鎖定設置

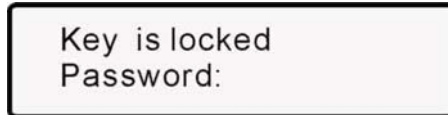
鍵盤鎖定是一項安全措施，可防止無控制權人員的越級操作，當鍵盤鎖定時操作者不能進行任何設置和操作。這時操作者不能調用菜單功能，也不能在 LCD 顯示菜單。在鎖定及開鎖時必須輸入密碼，當系統密碼鎖定

時，只有系統管理員才能解鎖，當鍵盤密碼鎖定時，輸入系統密碼方可開鎖。

鎖定鍵盤：按下<LOCK>鍵，顯示：



此時輸入密碼：6688（此密碼為出廠設定，請用戶自己記住），鍵盤則進入鎖定狀態，顯示：



在鎖定狀態，所有的按鍵和搖杆均不再響應，用戶無法操作鍵盤。

鍵盤解鎖：解鎖的方式是直接輸入密碼：6688，然後按 ENTER 鍵確認，鍵盤返回到進入鎖定狀態前的顯示畫面，

例如：



#### (2) 密碼設置

鍵盤系統密碼為 6688，這是一個固定的不能修改的密碼，為系統管理員所有，一般情況下不要公開。

### 4.7 報警功能

(1) 報警設置。報警設置在鍵盤軟布防狀態下，在 DATA 區輸入報警布防地址後按 Enable 鍵進行布防。

(2) 報警撤防。報警撤防在設置鍵盤軟布防下需對報警進行撤防，在 DATA 區輸入撤防號，按下

Shift+Enable 鍵進行撤防。

(3) 消警。當高速球或解碼器產生報警信號時需要對報警信號進行消除，方法是按下 Shift+CLR 鍵進行消警。

(4) 查詢報警狀態。在 DATA 區輸入報警布防地址後按下控制區內的 ACK 鍵進行查詢。此時在 DATA 顯示布防狀態，DATE

區顯示 ON 為布防，顯示 OFF 為撤防；

## 5、常用按鍵功能表

### 5.1 默認協議下按鍵的功能

按鍵（所有功能鍵前加上數字序號）	功能
Call	調預置位
Shift + Call	設預置位
Pan-A	限位 A
Pan-B	限位 B
AUTO	綫掃啓(兩點掃描)
Shift + AUTO	面掃啓(模式掃描)
Scan	啓動巡視組

Shift + Scan	啓動往復掃描
CAM	LCD 的 CAM 區顯示高速球或解碼器的地址
MON	選擇監視器號
GRP	群組切換
Shift + GRP	群組自動切換
SEQ	啓動序切
Shift + SEQ	停止序切
ACK	報警布防/撤防查詢(顯示 ON/OFF)
ENABLE	報警布防
Shift +ENABLE	報警撤防
Shift +CLR	消警

## 5.2 其它協議下按鍵的功能

### 5.2.1 在攝像機自帶 OSD 菜單中的功能

表一 通過調用預置位的方式完成高速球的功能

預置點編號	完成的功能
51	啓動低速 A-B 掃描
52	啓動中速 A-B 掃描
53	啓動高速 A-B 掃描
54	啓動 1 號巡視組
55	進入攝像機自帶 OSD 菜單
56	菜單光標上
57	菜單光標下
58	菜單光標左
59	菜單光標右
60	消除報警狀態
64	啓動 360° 連續掃描

表二 通過設置預置位的方式完成高速球的功能

預置位編號	完成的功能
51	設置 A 點
52	設置 B 點
53	設置自動歸位
54	打開自動歸位功能
55	關閉自動歸位功能



## 5.2.2 在高速球自帶 OSD 菜單中的功能

表一 通過調用預置位的方式完成高速球的功能

預置點編號	完成的功能
51	啓動低速 A-B 掃描
52	啓動中速 A-B 掃描
53	啓動高速 A-B 掃描
54	啓動 1 號巡視組
55	進入高速球自帶 OSD 菜單
56	菜單光標上
57	菜單光標下
58	菜單光標左
59	菜單光標右
60	消除報警狀態
61	重現軌迹
64	啓動 360° 連續掃描

表二 通過設置預置位的方式完成高速球的功能

預置位編號	完成的功能
51	設置 A 點
52	設置 B 點
53	設置自動歸位
54	打開自動歸位功能
55	關閉自動歸位功能
61	開始記憶軌迹
62	結束記憶軌迹

## 6、故障排除指導

故障現象	可能原因	相應的解決方法
開機顯示屏無顯示	電源不通	1. 檢查電源綫的連接 2. 電源是否是 DC12V
無法控制指定的雲台或高速球	1. 協議不對 2. 波特率不對 3. 控制對象的地址不對	1. 看鍵盤的協議與雲台或高速球的協議是否一致 2. 在鍵盤設定中檢查鍵盤的波特率與雲台或高速球的波特率是否一致 3. CAM 區或 DATA 區的數字與控制對象的地址是否一致
按鍵時無 Bi 聲發出	按鍵聲音被關閉	在鍵盤設定中開啓按鍵聲音
控制高速球速度變慢	比例搖杆設置不對	按 4.2.8 重新設置比例搖杆值
其它現象		返回廠家維修